

1. Διατύπωση του προβλήματος. Έστω πραγματικοί αριθμοί a, b με $a < b$. Θεωρούμε το ακόλουθο πρόβλημα δύο σημείων: αναζητάμε συνάρτηση $u : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ τέτοια ώστε

$$\begin{aligned} -(p u')'(x) + q(x) u(x) &= f(x) \quad \forall x \in [a, b], \\ u(a) &= u(b) = 0, \end{aligned}$$

όπου $f \in C([a, b], \mathbb{R})$, $q \in C([a, b], \mathbb{R})$ με $q \geq 0$, και $p \in C^1([a, b], \mathbb{R})$ με $p \geq p_0 > 0$ είναι γνωστές συναρτήσεις.

2. Περιγραφή της μεθόδου πεπερασμένων στοιχείων. Έστω $J \geq 4$ φυσικός αριθμός που δίνεται από το χρήστη. Ορίζουμε το πλάτος της διαμέρισης $h := \frac{b-a}{J}$ για το διάστημα $[a, b]$. Οι αντίστοιχοι κόμβοι ορίζονται ως εξής: $x_j := a + j h$ για $j = 0, \dots, J$. Έπειτα ορίζουμε το χώρο πεπερασμένων στοιχείων:

$$S_h := \{s \in C([a, b]; \mathbb{R}) : s(a) = s(b) = 0 \text{ και } s|_{[x_j, x_{j+1}]} \in \mathbb{P}^1 \text{ για } j = 0, \dots, J-1\}$$

του οποίου η διάσταση είναι ίση με $J-1$. Η προσέγγιση πεπερασμένων στοιχείων $U \in S_h$ της u προσδιορίζεται από την απαίτηση (μεταβολική μορφή):

$$(1) \quad \int_a^b p(x) U'(x) \varphi'(x) dx + \int_a^b q(x) U(x) \varphi(x) dx = \int_a^b f(x) \varphi(x) dx, \quad \forall \varphi \in S_h.$$

Έστω $(\varphi_j)_{j=1}^{J-1}$ μια βάση του S_h . Τότε η ζητούμενη προσέγγιση U γράφεται ως γραμμικός συνδυασμός των $(\varphi_j)_{j=1}^{J-1}$ με συντελεστές $(\lambda_j)_{j=1}^{J-1}$, δηλ.

$$(2) \quad U(x) = \sum_{j=1}^{J-1} \lambda_j \varphi_j(x).$$

Από την (1) συμπεραίνουμε ότι τα $(\lambda_j)_{j=1}^{J-1}$ προσδιορίζονται ως λύση του γραμμικού συστήματος που περιγράφεται από τις ακόλουθες σχέσεις:

$$(3) \quad \sum_{j=1}^{J-1} \lambda_j \left(\int_a^b p(x) \varphi_j'(x) \varphi_i'(x) dx + \int_a^b q(x) \varphi_j(x) \varphi_i(x) dx \right) = \int_a^b f(x) \varphi_i(x) dx$$

για $i = 1, \dots, J-1$.

Αν $A \in \mathbb{R}^{(J-1) \times (J-1)}$ είναι ο πίνακας του γραμμικού συστήματος, $\lambda = (\lambda_j)_{j=1}^{J-1}$ το διάνυσμα των αγνώστων συντελεστών και $\beta \in \mathbb{R}^{J-1}$ το σταθερό διάνυσμα, τότε

$$\begin{aligned} A_{ij} &= \int_a^b p(x) \varphi_j'(x) \varphi_i'(x) dx + \int_a^b q(x) \varphi_j(x) \varphi_i(x) dx, \quad i, j = 1, \dots, J-1, \\ \beta_i &= \int_a^b f(x) \varphi_i(x) dx, \quad i = 1, \dots, J-1. \end{aligned}$$

Επιλέγοντας τη συνήθη βάση του S_h , η οποία αποτελείται από τις συναρτήσεις:

$$(4) \quad \varphi_\ell(x) := \begin{cases} \frac{x-x_{\ell-1}}{h} & x \in [x_{\ell-1}, x_\ell] \\ \frac{x_{\ell+1}-x}{h} & x \in [x_\ell, x_{\ell+1}] \\ 0 & \text{διαφορετικά} \end{cases}, \quad \forall x \in [a, b], \quad \ell = 1, \dots, J-1,$$

ο πίνακας A είναι τριδιαγώνιος με στοιχεία

$$\begin{aligned} A_{i,i} &= \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} p(x) (\varphi'_i(x))^2 dx + \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} q(x) (\varphi_i(x))^2 dx, \quad i = 1, \dots, J-1, \\ A_{i,i+1} &= \int_{x_i}^{x_{i+1}} p(x) \varphi'_{i+1}(x) \varphi'_i(x) dx + \int_{x_i}^{x_{i+1}} q(x) \varphi_{i+1}(x) \varphi_i(x) dx, \quad i = 1, \dots, J-2, \\ A_{i,i-1} &= \int_{x_{i-1}}^{x_i} p(x) \varphi'_{i-1}(x) \varphi'_i(x) dx + \int_{x_{i-1}}^{x_i} q(x) \varphi_{i-1}(x) \varphi_i(x) dx, \quad i = 2, \dots, J-1, \end{aligned}$$

και το σταθερό διάνυσμα β έχει στοιχεία:

$$\beta_i = \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} f(x) \varphi_i(x) dx, \quad i = 1, \dots, J-1.$$

3. Αντικείμενο. Γράψτε ένα πρόγραμμα το οποίο να υπολογίζει την προσέγγιση $U \in S_h$ της u , με την έννοια του προσδιορισμού των συντελεστών $(\lambda_\ell)_{\ell=1}^{J-1}$ ως προς τη συνήθη βάση (βλ. (2) και (4)) κάτι που επιτρέπει τον υπολογισμό των τιμών της U .

Για τον υπολογισμό της λύσης του τριδιαγώνιου γραμμικού συστήματος

$$A\lambda = \beta$$

να χρησιμοποιήσετε τη μέθοδο Cholesky, η οποία βρίσκει κάτω τριγωνικό πίνακα L τέτοιο ώστε: $LL^T = A$. Αυτό είναι εφικτό επειδή ο πίνακας A είναι συμμετρικός και θετικά ορισμένος. Επιπλέον, επειδή ο πίνακας A είναι τριδιαγώνιος ο πίνακας είναι διδιαγώνιος δηλ. έχει μη μηδενική τη διαγώνιο και την πρώτη υποδιαγώνιο.

Για την προσέγγιση των ολοκληρωμάτων που εμφανίζονται στα στοιχεία του πίνακα A και του σταθερού διανύσματος β , εφαρμόστε τον κανόνα αριθμητικής ολοκλήρωσης του Simpson πάντα σε υποδιαστήματα $[x_{\kappa-1}, x_\kappa]$ της διαμέρισης όπου $\kappa \in \{1, \dots, J-1\}$, δηλ.

$$\int_{x_{\kappa-1}}^{x_\kappa} g(x) dx \simeq \frac{x_\kappa - x_{\kappa-1}}{6} \left[g(x_{\kappa-1}) + 4g\left(\frac{x_{\kappa-1} + x_\kappa}{2}\right) + g(x_\kappa) \right].$$

4. Αποτελέσματα. Δοκιμάστε το πρόγραμμά σας με τα ακόλουθα δεδομένα: $a = 0$, $b = 5$, $p(x) = 1 + x^2$, $q(x) = \sin^2(x)$. Υπολογίστε τη συνάρτηση f που αντιστοιχεί στην ακριβή λύση

$$u(x) = x^2(x-5)^2.$$

Επίσης, για να ελέγξετε ότι έχετε υλοποιήσει σωστά τον αλγόριθμο, φτιάξτε το πρόγραμμά σας έτσι ώστε να υπολογίζει και να τυπώνει στην οθόνη το σφάλμα προσέγγισης:

$$\mathcal{E}(J) := \left(\int_a^b |U - u|^2 dx \right)^{\frac{1}{2}},$$

το οποίο να υπολογίσετε χρησιμοποιώντας αριθμητική ολοκλήρωση με τη μέθοδο Simpson. Ποιά είναι η πειραματική τάξη σύγκλισης;

5. Πειραματική τάξη σύγκλισης. Για διαφορετικές τιμές J_1 και J_2 του J , υπολογίζουμε τα αντίστοιχα σφάλματα $\mathcal{E}(J_1)$ και $\mathcal{E}(J_2)$, και την αντίστοιχη πειραματική τάξη θα είναι

$$O_{12} := \frac{\log(\mathcal{E}(J_1)/\mathcal{E}(J_2))}{\log(J_2/J_1)}.$$

Στην πράξη αρκεί να διαλέξουμε μια τιμή $J_0 \in \mathbb{N}$ και στη συνέχεια $J_\ell = 2^\ell J_0$ για $\ell = 1, \dots, m$, όπου $m \geq 4$. Έπειτα, υπολογίζουμε τις αντίστοιχες πειραματικές τάξεις $O_{\ell, \ell+1}$ για $\ell = 1, \dots, m-1$, και συγκρίνουμε με το τι προβλέπει η διαθέσιμη εκτίμηση σφάλματος.

Γ. Ζουράρης